

# think in azul

environment and farming



This study forms part of the ThinkInAzul programme and was supported by MCIN with funding from European Union NextGenerationEU (PRTR-C17.l1) and by *Generalitat Valenciana*

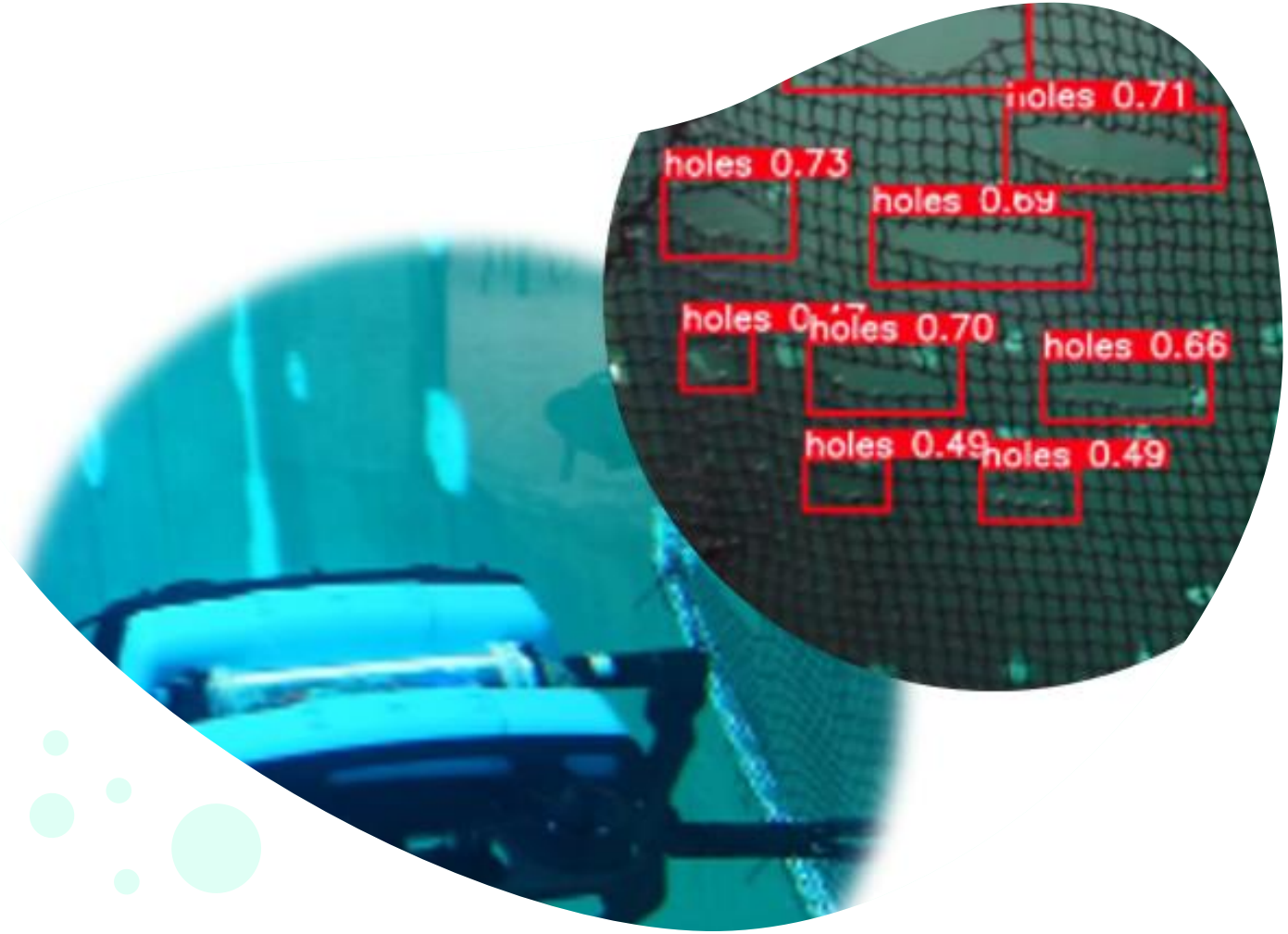
# Identificación y Geolocalización de Defectos

Dr. Pedro J Sanz

UJI



- WP6/IP Pedro J Sanz
- Comportamientos Autónomos (Control) garantizan la aproximación del Robot a la red y el rastreo de su superficie
- Nuevos algoritmos (IA) permiten la detección de defectos, y su geolocalización
- TRL entre 3 y 4
- Colaboración buscada para la transferencia: Licencia y contratación de servicios I+D



This study forms part of the ThinkInAzul programme and was supported by MCIN with funding from European Union NextGenerationEU (PRTR-C17.I1) and by *Generalitat Valenciana*



## Project Coordinators

Jaume Pérez-Sánchez  
Carlos Valle Pérez

## Project Manager

Leyre Rivero Álvarez

## Communication and Press

Plàncton, Divulgació i Serveis Marins

## Investigadores involucrados

López, Solís, Marín, Sanz

## Entidades

UJI

## Agente de innovación

César Viúdez Beltrán (OCIT, UJI)

**We're thinking in azul**  
*Thanks | Gràcies*